

SWMG

Als 12 V und 24 V Motor mit Entstörung und Hall-Sensoren



Technische Beschreibung

Motorgehäuse	Stahlblech, rolliert & korrosionsgeschützt
Magnetfeld	Permanentmagnet
Getriebeart	Schneckenradgetriebe
Getriebegehäuse	Zinkdruckguss
Zahnradmaterial	KST, Hartgewebe
Getriebebeschmierung	Fett, Dauerschmierung
Schnittstelle mechanisch	Antriebswelle
Schnittstelle elektrisch	Litzen
Sensor	–
Thermoschutz	–
Entstörung	optional

Anwendungen

Industrie

Maschinenbau

Info

GMK · GMM

GMP · CM3-4

GMAG

GMPI

CM3G

GMPD

GMPG

SWMP

DCK31

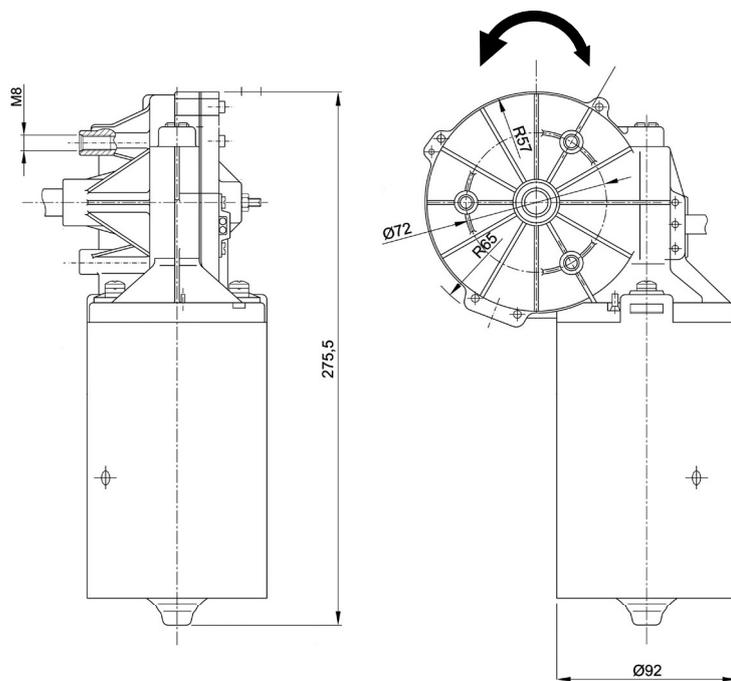
DCK35

SW2L

SWMV

SWMG

SW3K



Anschlüsse

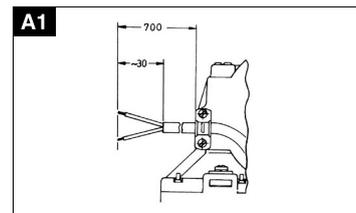
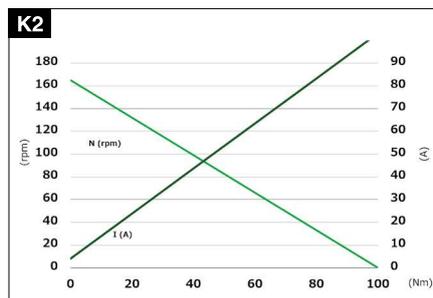
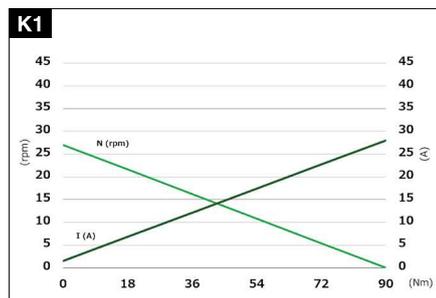


Abbildung zeigt linke Getriebeausführung

Übersicht

Typ	Nennspannung	Max. Drehmoment	Leerlaufdrehzahl	Nennleistung	Nennstrom	Leerlaufstrom	Max. Strom	Hallsensoren	Untersetzung	Zahnradwerkstoff	Thermoschalter	Entstörung	Getriebegehäuse	Kennlinie	Welle	elektr. Anschluss
402 853	24,0	90,0	27,0	157,0	6,6	1,5	28,0	N	50:1	H	N	N	lh	K1	W1	A1
405 615	12,0	87,8	26,0	120,9	10,1	3,5	45,2	N	50:1	H	N	N	lh	K2	W1	A1

Kennlinien



Wellen

